

Estimation filtrage



Présentation

Description

- Analyse statistique du comportement des systèmes dynamiques soumis à des perturbations aléatoires.
- Estimation Bayésienne et équations du filtrage optimal
- Algorithmie du filtrage de Kalman et de ses variantes (filtre de Kalman étendu et filtre de Kalman sans parfum).
- Propriétés et réglage du filtre.
- Choix et développement d'un modèle pour la synthèse du filtre en fonction des objectifs
- Application à l'estimation de la charge d'un moteur,
- Application à la commande sans capteur des moteurs.